



Commercial Series TriTech Motion Detector

ISC-CDL1-W15G, ISC-CDL1-W15G-CHI, ISC-CDL1-W15H, ISC-CDL1-W15K



BOSCH

fr Guide de référence

Table des matières

1	Sécurité	4
2	Introduction	5
2.1	À propos de la documentation	5
2.2	Dates de fabrication des produits Bosch Security Systems, Inc.	5
3	Présentation du détecteur	7
4	Instructions d'installation	8
5	Installation	11
5.1	Came à verrouillage automatique	11
5.2	Options d'installation	12
5.3	Passages de câble pré-découpés	14
5.4	Niveau à bulle	15
6	Câblage	17
6.1	Présentation du câblage	17
6.1.1	Bornes d'alimentation en entrée	17
6.1.2	Bornes d'alarme	17
6.1.3	Bornes d'autosurveillance	18
6.2	Présentation des résistances de fin de ligne	18
6.3	Combinaisons de boucles de résistances de fin de ligne	21
6.3.1	Boucle de fin de ligne simple - alarme et autosurveillance	21
6.3.2	Boucle de fin de ligne double - alarme et autosurveillance	22
7	Configuration et test de la détection	23
7.1	Zone de détection vers le bas	23
7.2	LED du test de la détection	23
7.3	Test de la détection	24
7.3.1	Établissement de la couverture IRP et hyperfréquences	24
7.3.2	Établissement de la zone de couverture	25
7.3.3	Sensibilité réglable de la détection de simulation et de camouflage	26
7.3.4	Sensibilité aux hyperfréquences ajustable	26
7.4	Test automatique	27
8	Dépannage	28
8.1	Le détecteur de mouvement ne semble pas réagir aux mouvements.	28
8.2	Le détecteur de mouvement est en mode alarme continu.	28
8.3	Le détecteur de mouvement ne détecte pas les mouvements dans situé l'espace directement en dessous.	28
8.4	Le détecteur de mouvement ne semble pas détecter les mouvements près de la limite de la zone de couverture.	28
8.5	Le détecteur de mouvement ne semble pas détecter les mouvements dans la partie la plus éloignée de la zone de couverture.	28
8.6	La LED du détecteur de mouvement clignote en permanence.	28
8.7	La LED du détecteur de mouvement clignote quatre fois de suite.	29
8.8	La LED du détecteur de mouvement clignote cinq fois de suite.	29
9	Diagramme de couverture	30

1 Sécurité

Toute modification non expressément approuvée par Bosch Security Systems, Inc. est susceptible d'entraîner la révocation du droit d'utilisation de l'appareil.

Au moins une fois par an, variez la portée et la couverture. Afin de garantir un fonctionnement quotidien sans interruption, expliquez à l'utilisateur final qu'il doit marcher jusqu'à la limite de la zone de couverture. Cela garantit une sortie d'alarme avant d'armer le système.

Équipements électriques et électroniques anciens

Les dispositifs électriques et électroniques qui ne sont plus utilisables doivent être collectés séparément et envoyés pour être recyclés dans le respect des normes environnementales (en accord avec la Directive européenne sur les déchets d'équipements électriques et électroniques).

Pour vous débarrasser des dispositifs électriques et électroniques anciens, vous devez utiliser les systèmes de retour et de collecte mis en place dans le pays.

ROHS

For use in China: CHINA ROHS DISCLOSURE TABLE

Sensors

Hazardous substance table according to SJ/T 11364-2014						
	Pb (Pb)	Hg (Hg)	Cd (Cd)	Cr 6+ (Cr 6+)	PBB (PBB)	PBDE (PBDE)
PCB	X	O	O	O	O	O
Electronic components	X	O	X	X	O	O
PCBA	X	O	X	O	X	X
Cables	X	O	X	O	X	X
Plastic materials	O	O	O	O	X	X
Metal materials	X	O	X	X	O	O
Glass material (lenses)	X	O	O	O	O	O
Terminal block	X	O	X	X	O	O
This table was created according to the provisions of SJ/T 11364						
O: The content of such hazardous substance in all homogeneous materials of such component is below the limit defined in GB/T 26572						
X: The content of such hazardous substance in a certain homogeneous material is above the limit defined in GB/T 26572						

The manufacturing datecodes of the products are explained in:

<http://www.boschsecurity.com/datecodes/>

2 Introduction

Ce document fournit des informations sur l'installation, la configuration et le fonctionnement des détecteurs de mouvement Commercial Series. Tout au long de ce document, les termes « détecteurs de mouvement » désignent tous les détecteurs de mouvement abordés dans le présent document (ISC-CDL1-W15G, ISC-CDL1-W15H, ISC-CDL1-W15K, ISC-CDL1-W15G-CHI). Avant d'installer le détecteur de mouvement, consultez le contenu des sections suivantes :

- *Présentation du détecteur, Page 7*
- *Instructions d'installation, Page 8*
- *Câblage, Page 17*

2.1 À propos de la documentation

Copyright

Ce document est la propriété de Bosch Security Systems, Inc. Il est protégé par le droit d'auteur. Tous droits réservés.

Marques commerciales

Tous les noms de matériels et logiciels utilisés dans le présent document sont probablement des marques déposées et doivent être considérés comme telles.

Avis

Le présent document fait appel aux notions Remarques, Précautions et Avertissements pour attirer votre attention sur des informations importantes.



Remarque!

Ces remarques importantes permettent l'utilisation et le paramétrage corrects de l'équipement. Elles indiquent aussi un risque d'endommagement de l'équipement ou de l'environnement.



Attention!

Ces remarques indiquent une situation dangereuse qui, si elle n'est pas évitée, peut entraîner des blessures légères ou modérées.



Avertissement!

Ces remarques indiquent une situation dangereuse qui, si elle n'est pas évitée, peut entraîner de graves blessures ou même la mort.

2.2 Dates de fabrication des produits Bosch Security Systems, Inc.

Utilisez le numéro de série situé sur l'étiquette du produit et connectez-vous au site Web de Bosch Security Systems, Inc. à l'adresse : <http://www.boschsecurity.com/datecodes/>. L'image suivante présente un exemple d'étiquette de produit et indique où trouver la date de fabrication dans le numéro de série.

 **BOSCH**

Model Number
Mat/N: F01Uxxxxxx

7  9
82695 11xxx

8  9
717332 311xxx
09216082027193xxxx

PRODUCT QTY= 1

3 Présentation du détecteur

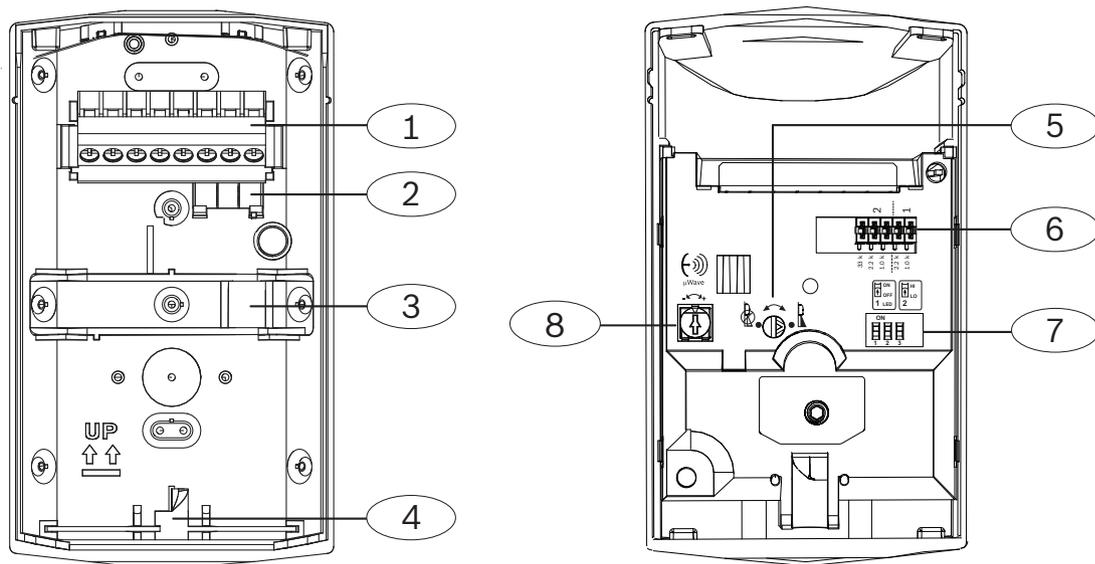


Figure 3.1: Vue intérieure du socle (gauche), vue intérieure du boîtier (droite)

Légende - Description	Légende - Description
1 - Bornier amovible	5 - Réglage vers le bas
2 - Niveau à bulle amovible	6 - Cavalier avec résistance
3 - Autosurveillance murale	7 - Interrupteurs de configuration
4 - Verrou à came à verrouillage automatique	8 - Réglage d'hyperfréquences

4 Instructions d'installation

Lors de l'installation du détecteur, respectez les instructions d'installation suivantes.



Remarque!

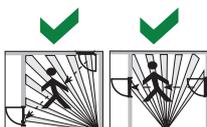
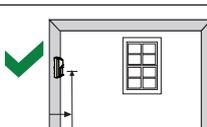
Utilisation du support

L'utilisation d'un support de montage risque de réduire les performances de détection. Des performances de détection réduites peuvent invalider les certifications réglementaires sur l'installation. Les organismes de réglementation n'approuvent pas l'utilisation de supports.

L'énergie à hyperfréquences traverse le verre et la plupart des murs de construction non métalliques. Le détecteur IRP réagit à des objets dont la température change rapidement dans son champ de vision.

Les détecteurs qui utilisent la technologie de détection à infrarouges passifs (IRP) s'appuient sur l'énergie infrarouge émise par les objets pour détecter ces derniers. Plus un objet est chaud, plus la quantité d'énergie infrarouge qu'il dégage est élevée. La technologie de réception IRP permet de détecter le changement en énergie infrarouge qui a lieu lorsqu'une cible d'une température différente de la température ambiante pénètre dans sa zone de couverture.

Détournez le détecteur de mouvement des éléments suivants :	
	Verre donnant sur l'extérieur.
	Objets dont la température peut varier rapidement comme des sources de chaleur, une climatisation ou des surfaces chauffées par le soleil.
	Objets pouvant servir de perchoirs aux petits animaux tels que les oiseaux et les souris (escaliers, étagères, corniches, meubles) et qui apparaissent dans les zones supérieures de l'IRP qui sont plus sensibles. Les petits animaux à proximité du champ de vision du détecteur peuvent également déclencher de fausses alarmes.
Ne pas installer :	
	Dans un endroit où la lumière directe du soleil atteint le détecteur.
	À l'extérieur.

Ne pas installer :	
	À proximité de machines rotatives ou d'autres objets animés à l'intérieur de la zone de couverture.
	À proximité d'objets susceptibles de bloquer le champ de vision.
	À l'endroit où les intrus sont susceptibles de marcher directement vers le détecteur ou de s'en éloigner.
	Dans un endroit où le champ de vision du détecteur est bloqué par des objets mobiles tels que des boîtes, des meubles, des portes et des fenêtres. Le détecteur IRP ne détecte rien à travers le verre.
	
	Près de portes et de fenêtres ou d'autres ouvertures par lesquelles l'air froid ou chaud peut atteindre le détecteur.
Installer :	
	À l'endroit où les intrus sont susceptibles de traverser la zone de couverture.
	En respectant la hauteur d'installation recommandée mesurée à partir du sol. [2.3 m - 2.75 m (7.5 ft - 9 ft)]
	Sur une surface solide sans vibration.

Remarques supplémentaires :	
  ≤ 4.5 kg (10 lb)	Le détecteur ne détecte pas les petits animaux tels que les rongeurs jusqu'à 4,5 kg si l'installation a été faite selon les instructions d'installation répertoriées dans le présent document.

5 Installation

Cette section inclut des détails sur le matériel et les instructions nécessaires pour installer le socle du détecteur de mouvement.

5.1 Came à verrouillage automatique

Le détecteur inclut un verrou à came à verrouillage automatique pour une installation aisée. Pour ouvrir et fermer le détecteur, consultez les informations suivantes.

Ouvrir le détecteur et retirer le socle

1. Insérez un tournevis plat dans l'orifice de la patte de verrouillage.
2. Mettez sur la position de déverrouillage.
3. Faites glisser, puis soulevez le détecteur de la base.

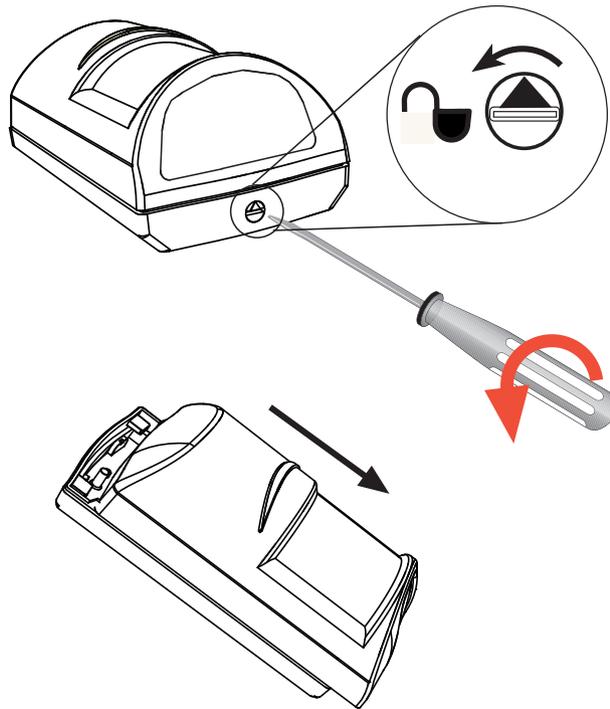


Figure 5.1: Déverrouillage du socle et retrait du détecteur

Placez le détecteur sur le socle

Remarque!



Lorsque vous retirez le détecteur du socle, la came tourne automatiquement vers la position de verrouillage. Lorsque vous placez le détecteur sur le socle, la came doit rester en position de verrouillage. Ne déplacez pas manuellement la came une fois le détecteur séparé du socle. Si vous le faites, le détecteur est déverrouillé et il est impossible de placer le détecteur correctement sur le socle.

1. Placez le détecteur sur le socle.
2. Faites glisser le détecteur jusqu'à ce que vous entendiez un « clic ».

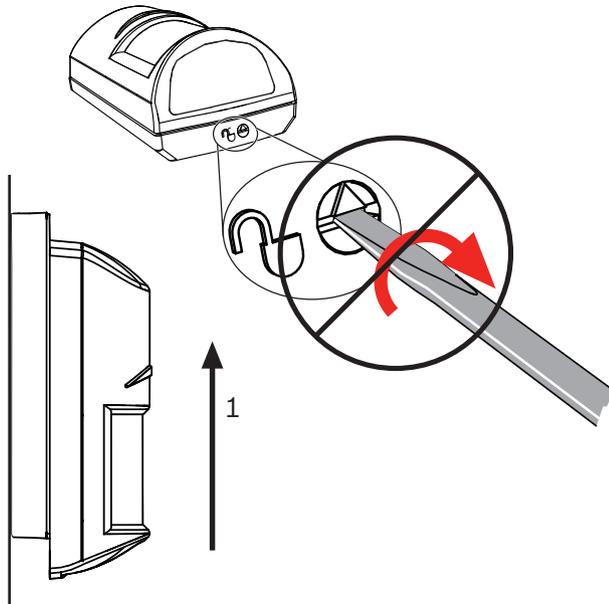
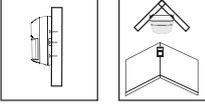
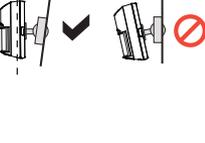


Figure 5.2: Dépose du détecteur sur le socle

5.2

Options d'installation

Le tableau suivant présente des options et informations d'installation.

	<p>Installez le détecteur à l'aide du socle du détecteur.</p>
	<p>Installez le détecteur sur un mur plat ou dans un angle. Voir <i>Installation directe sur la surface</i>, Page 12.</p>
	<p>Installez le détecteur à l'aide d'un support. Voir <i>Installation sur un support</i>, Page 13.</p>
	<p>Les zones de couverture du détecteur sont conçues pour des performances optimales en installation verticale. Le socle du détecteur comprend un niveau à bulle amovible qui vous permet d'aligner l'unité. Avant le perçage des trous d'installation, utilisez le niveau à bulle pour aligner le détecteur. Voir <i>Niveau à bulle</i>, Page 15.</p>

Installation directe sur la surface

Lors de l'installation sur une surface plate, sélectionnez les trous d'installation indiqués dans la figure. Percez les trous ou dégagez-les à l'aide d'un tournevis.

Pour utiliser la fonction d'autosurveillance murale, utilisez l'un des trous d'installation en rouge dans la figure suivante.

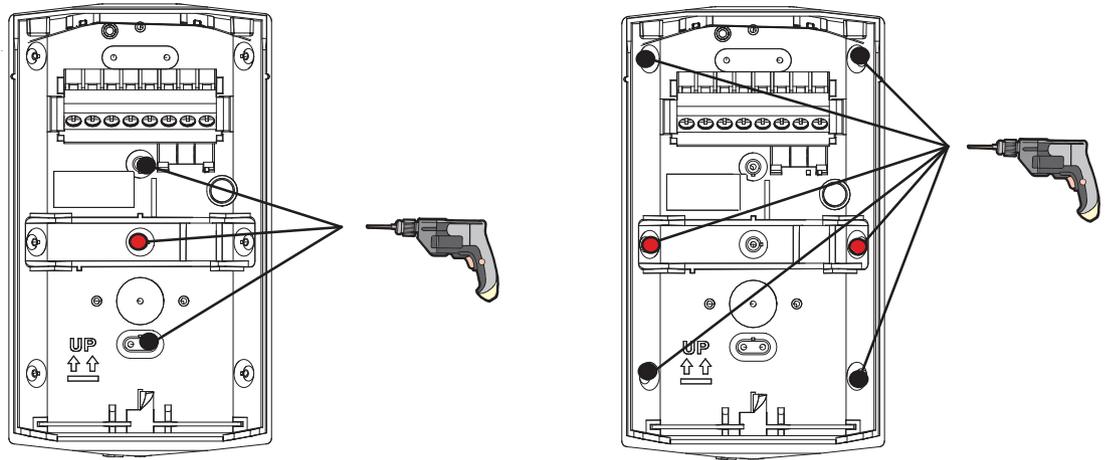


Figure 5.3: Gauche : installation murale ; Droite : installation dans un angle

Installation sur un support

Les supports de montage vous permettent d'aligner le détecteur dans un angle vertical et de corriger les imperfections (angles non perpendiculaire) des surfaces d'installation.

Choix d'un support de montage :

- Le support B335 permet un angle de rotation verticale compris entre $+10^\circ$ et -20° et un angle de rotation horizontale de $\pm 25^\circ$.
- Le support B328 s'installe sur un coffret de branchement simple et permet la rotation du détecteur. Le support vous permet d'insérer les câbles dans la section du tube noir au centre de la plaque de montage et à travers le fond du socle du détecteur.
- Le support B338 conçu pour un montage au plafond permet un angle de rotation verticale compris entre $+7^\circ$ et -16° et un angle de rotation horizontale de $\pm 45^\circ$. Le support vous permet d'insérer les câbles à travers la cavité du plafond et dans le socle du détecteur.

Lorsque vous utilisez un support de montage, prépercez ou dégagez tous les trous de fixation indiqués dans la figure suivante.

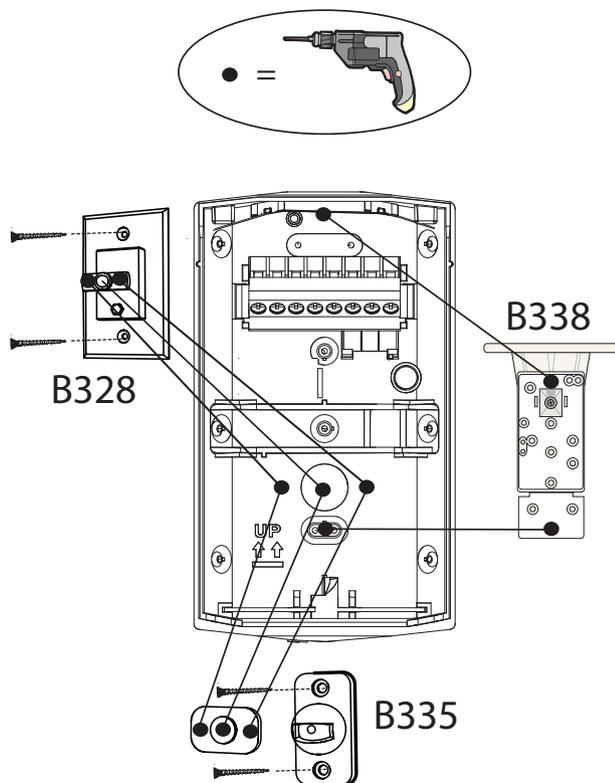


Figure 5.4: Trous d'installation utilisés avec des supports en option

Remarque!

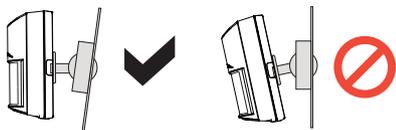


L'utilisation d'un support de montage risque de réduire les performances de détection. Le détecteur doit toujours être installé en respectant la hauteur de montage recommandée, avec ou sans support de montage.

Les supports ne sont pas homologués UL.

Les supports ne sont pas conformes à la norme EN50131.

Remarque!



N'utilisez pas le support pour renverser le détecteur verticalement, sauf si vous souhaitez compenser une surface non verticale. Cela pourrait provoquer des fausses alarmes ou réduire les performances de détection.

5.3

Passages de câble pré-découpés

Utilisez la figure ci-dessous pour déterminer les passages pré-découpés à utiliser pour l'installation de votre choix.

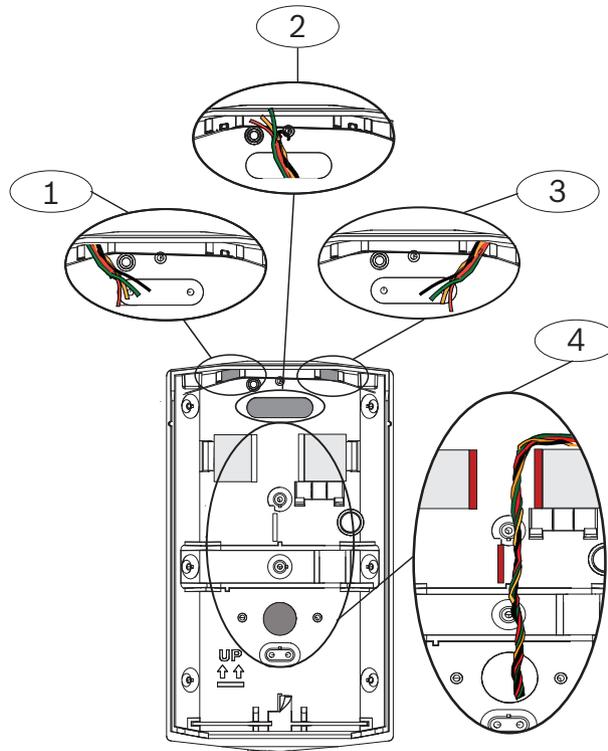


Figure 5.5: Emplacements des passages pré-découpés pour câbles

Légende - Description
1 - Passages pré-découpés pour câbles (surface), côté gauche du détecteur
2 - Passages pré-découpés pour câbles (à travers le mur)
3 - Passages pré-découpés pour câbles (surface), côté droit du détecteur
4 - Via un passage pré-découpé pour câbles (support B328)*
* Si vous utilisez les passages pré-découpés pour câbles du support, acheminez les câbles entre les murs marquées en rouge sur la figure. Les câbles étant passés entre les murs et derrière le bornier de raccordement, d'autres fonctions, telles que les broches du cavalier de résistance de fin de ligne, ne peuvent pas gêner ni perforer les câbles.

5.4 Niveau à bulle

La zone de couverture du détecteur de mouvement est optimale en installation verticale. Le socle du détecteur comprend un niveau à bulle amovible qui vous permet d'aligner l'unité. Avant de percer les trous de fixation sur la surface, utilisez le niveau à bulle pour aligner le détecteur.

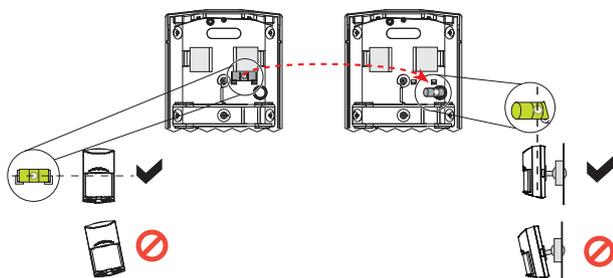


Figure 5.6: Nivellement du détecteur

À l'aide du niveau à bulle :

1. Positionnez le socle du détecteur sur la surface et installez le dispositif à l'aide d'une seule vis. Ne serrez pas trop la vis.
2. Assurez-vous que le socle est de niveau entre la gauche et la droite.
3. Retirez le niveau à bulle et placez-le dans la cavité ronde sur le côté droit du socle. Assurez-vous que le socle est de niveau et non incliné vers l'avant ou vers l'arrière.
4. Procédez aux ajustements nécessaires jusqu'à ce que le socle soit de niveau, puis marquez les emplacements des trous restants.
5. Reprenez le niveau à bulle et remettez-le dans sa position initiale.



Remarque!

Ne laissez pas le niveau à bulle dans l'étui circulaire. Vous ne pouvez pas correctement placer le boîtier du détecteur sur le socle de montage du niveau à bulle dans l'étui circulaire. N'utilisez pas le support pour renverser le détecteur dans une autre direction car cela pourrait provoquer des fausses alarmes ou réduire les performances de détection.

6. Fixez le boîtier du détecteur à l'aide des vis restantes.

6 Câblage



Attention!

Mettez le dispositif sous tension uniquement après avoir effectué et contrôlé tous les branchements. N'enroulez pas l'excédent de câbles dans le détecteur de mouvement.

6.1 Présentation du câblage

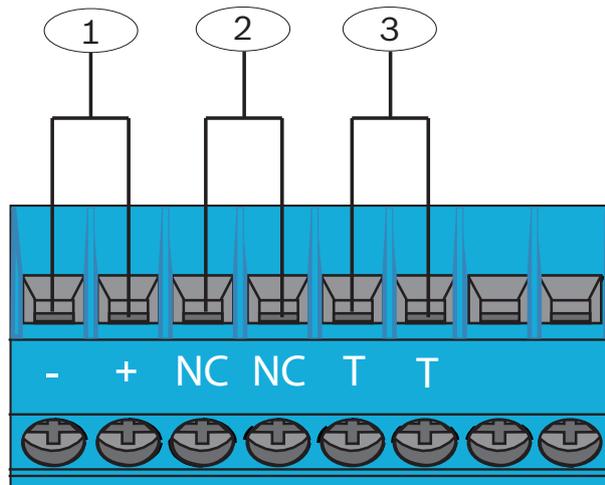


Figure 6.1: Présentation de la barrette de connexion

Légende - Description

1 - Bornes d'alimentation en entrée. La tension est limitée de 9 à 15 Vcc. Utilisez une paire de câbles d'au moins 0,4 mm (26 AWG) pour relier le détecteur à la source d'alimentation.

2 - Bornes d'alarme. Sortie statique. Utilisez ces bornes pour un relais normalement fermé calibré à 25 Vcc, 100 mA, 2,5 W. Ne pas utiliser avec des charges capacitives ou inductives.

3 - Bornes d'autosurveillance. Contacts d'autosurveillance calibrés à 28 Vcc, 125 mA.

6.1.1 Bornes d'alimentation en entrée

La tension en entrée doit utiliser une source d'alimentation limitée homologuée.

6.1.2 Bornes d'alarme

- Relais statique à contact normalement fermé sans tension (contact sec). Les contacts sont fermés (court-circuités) pendant la période de démarrage et en fonctionnement normal lorsqu'aucune alarme n'est détectée, ou si une seule technologie (IRP ou hyperfréquences) est active.
- Les contacts d'alarme passent à l'état ouvert dans les conditions suivantes :
 - Alimentation en entrée insuffisante
 - Condition d'alarme de mouvement (activité IRP et hyperfréquences)



Remarque!

Lorsque vous utilisez les résistances intégrées entre les bornes d'alarme, il existe une valeur de résistance au lieu d'un circuit ouvert. La sélection du cavalier détermine la valeur de résistance.

6.1.3 Bornes d'autosurveillance

- Interrupteur normalement fermé sans tension (contact sec). Les bornes d'autosurveillance passent à l'état ouvert si le détecteur de mouvement est séparé de son socle.
- Lorsque vous utilisez les trous de fixation du contact d'autosurveillance mural appropriés, les bornes d'autosurveillance passent à l'état ouvert si le détecteur de mouvement est retiré de la surface du mur et si le bloc d'autosurveillance murale est séparé du socle de fixation.



Remarque!

La fonction d'autosurveillance murale ne fonctionne pas lorsque le détecteur de mouvement est monté sur un support.



Attention!

Connectez les contacts d'alarme et d'autosurveillance au circuit TBTS uniquement. Ne pas utiliser avec des charges capacitatives ou inductives.

Mettez le dispositif sous tension uniquement après avoir effectué et contrôlé tous les branchements. N'enroulez pas l'excédent de câbles dans le détecteur de mouvement.

6.2 Présentation des résistances de fin de ligne

Le détecteur comprend plusieurs résistances d'état intégrées afin de simplifier le câblage lorsque vous faites correspondre les sorties d'alarme avec les spécifications de résistance de boucle d'entrée de la centrale. Utilisez le bloc de broches de sélection en plaçant les cavaliers sur des broches spécifiques selon le circuit de boucles indiqué dans la documentation de la centrale d'alarme.



Remarque!

Les valeurs des résistances intégrées ne peuvent pas répondre à toutes les valeurs de résistance de centrale requises. Si les valeurs des résistances de centrale connectées et la structure de boucle ne correspondent pas aux combinaisons autorisées par les résistances intégrées, retirez les cavaliers et utilisez uniquement des résistances externes.

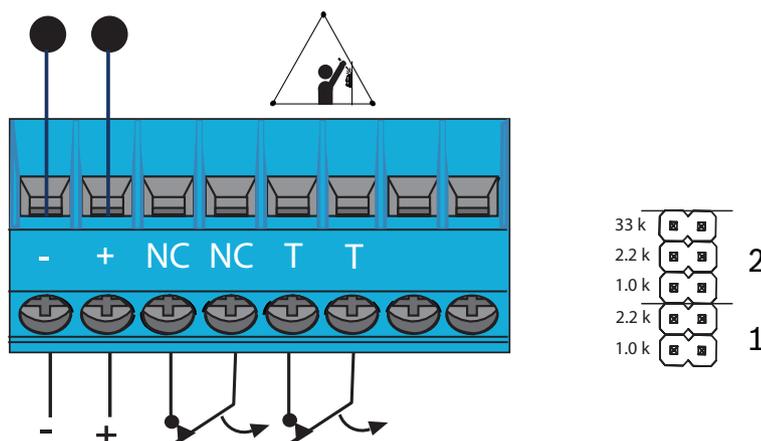


Figure 6.2: Présentation des résistances de fin de ligne

Suivez les instructions et les figures du présent document afin de garantir l'installation correcte des cavaliers.

Résistances d'alarme (section 1 du bloc de broches)

Utilisez les broches de sélection étiquetées 1 lors du câblage avec les centrales avec la configuration suivante : double Résistance de fin de ligne.

Lorsque vous placez un cavalier sur les broches de votre choix, la valeur de résistance correspondante est connectée en parallèle avec le contact d'alarme.

En fonctionnement normal, le contact d'alarme est court-circuité ou il a une valeur de résistance d'alarme.

Les valeurs de résistance disponibles sont 1 kΩ et 2,2 kΩ.

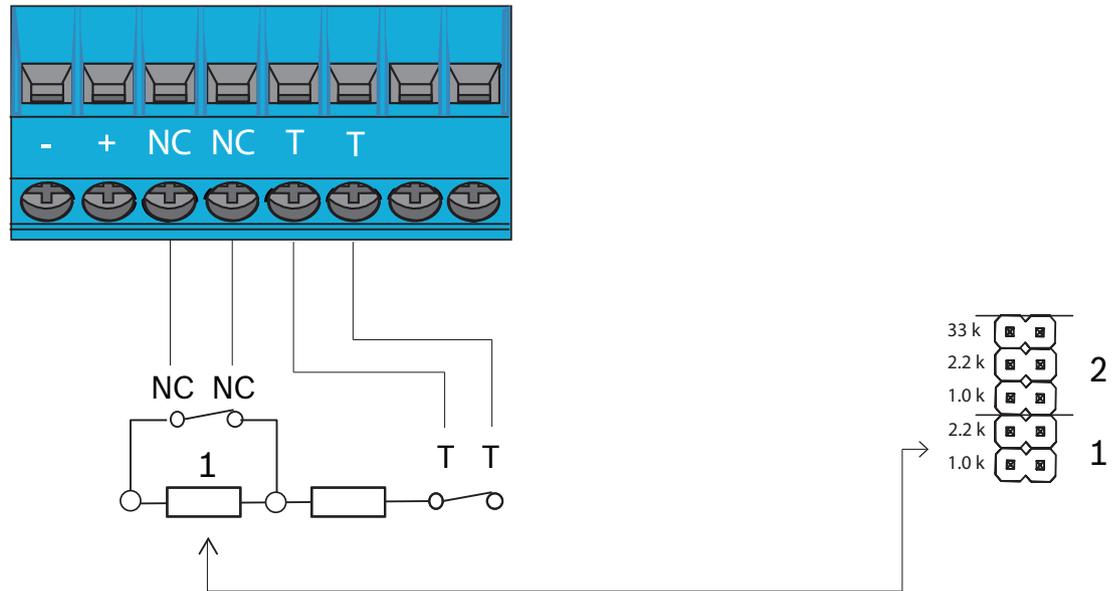


Figure 6.3: Présentation des résistances d'alarme

Résistances d'auto-surveillance/de fin de ligne (section 2 du bloc de broches)

Utilisez les broches de sélection étiquetées 2 lors du câblage avec les centrales avec la configuration suivante : simple ou double Résistance de fin de ligne.

Lorsque vous placez un cavalier sur les broches de votre choix, la valeur de résistance correspondante est connectée en série avec les bornes d'alarme et d'auto-surveillance adjacentes entre elles (borne 4 (NC) et borne 5 (T), de gauche à droite).

En fonctionnement normal, la centrale vérifie la continuité de la boucle d'alarme à l'aide de cette résistance. La continuité de la boucle s'arrête et signale une condition d'auto-surveillance dans l'une des situations suivantes : le contact d'auto-surveillance s'ouvre, le boîtier du détecteur est retiré de son socle ou le câble est coupé.

Les valeurs de résistance disponibles sont 1 kΩ, 2,2 kΩ et 33 kΩ.

Remarque!



Lorsque vous utilisez des boucles de fin de ligne simples, cette résistance représente : Résistance de fin de ligne. Reportez-vous à la documentation de la centrale pour vérifier si des sorties signalant différentes conditions (alarme, auto-surveillance ou défaillance) doivent être connectées sur la même boucle. Les boucles de fin de ligne simples avec plusieurs sorties connectées en série à la résistance ne peuvent pas déterminer les contacts de sortie qui ont ouvert la boucle.

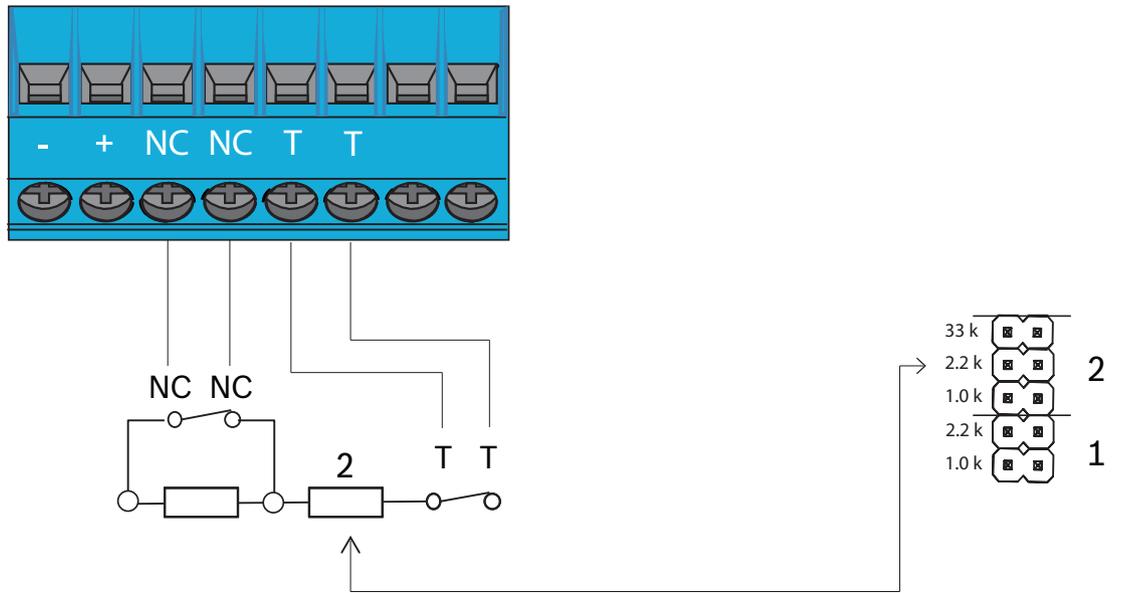


Figure 6.4: Présentation des résistances d'autosurveillance

6.3 Combinaisons de boucles de résistances de fin de ligne



Remarque!

Lorsque vous connectez le détecteur, utilisez des résistances externes connectées aux bornes **ou** des résistances intégrées pour la même sortie. N'utilisez pas les deux.

6.3.1 Boucle de fin de ligne simple - alarme et autosurveillance

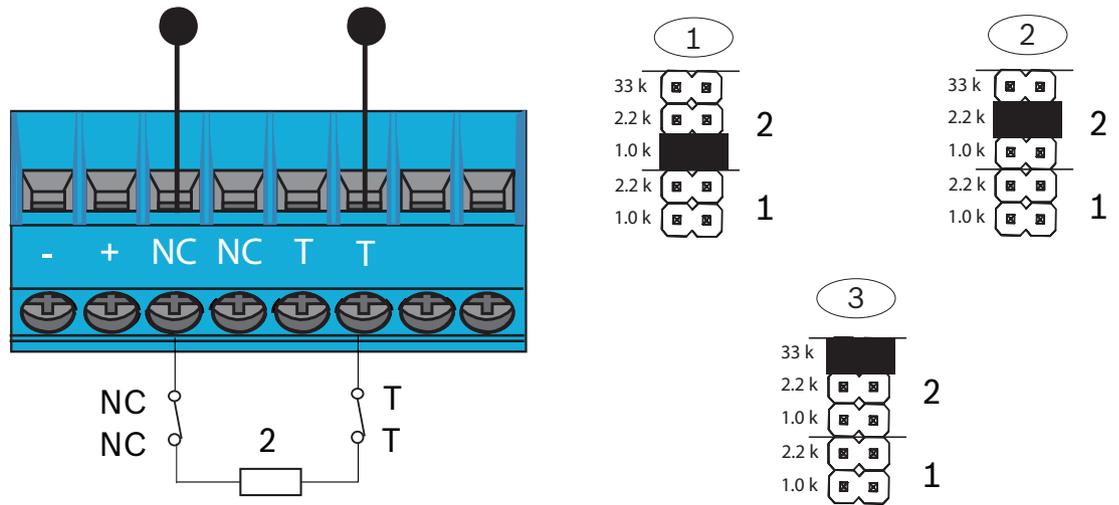


Figure 6.5: Boucle de fin de ligne simple

Légende - Description

1 - 1 kΩ

2 - 2,2 kΩ

3 - 33 kΩ

6.3.2

Boucle de fin de ligne double - alarme et autosurveillance

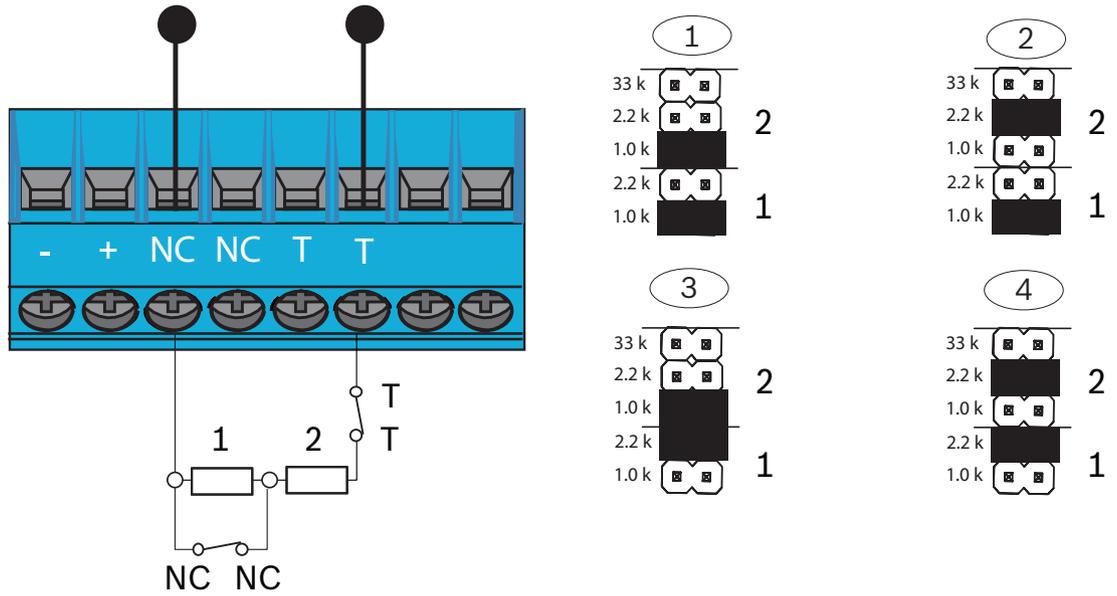


Figure 6.6: Boucle de fin de ligne double

Légende - Description
1 - alarme 1 kΩ + autosurveillance 1 kΩ
2 - alarme 1 kΩ + autosurveillance 2,2 kΩ
3 - alarme 2,2 kΩ + autosurveillance 1 kΩ
4 - alarme 2,2 kΩ + autosurveillance 2,2 kΩ

7 Configuration et test de la détection

Avant de placer le boîtier du détecteur sur le socle et d'effectuer un test de la détection, configurez les fonctions et options situées sur le boîtier du détecteur.

7.1 Zone de détection vers le bas

Le détecteur de mouvement comporte une caméra manuelle permettant d'activer ou de désactiver la détection vers le bas. Lorsque le détecteur de mouvement doit détecter les mouvements dans la zone située sous le capteur, activez la zone de détection vers le bas. Afin de réduire les fausses alarmes, désactivez la lentille de détection vers le bas pour les endroits où les petits animaux sont susceptibles de traverser la zone de détection vers le bas. La figure suivante montre comment activer et désactiver la zone de détection vers le bas. Tournez vers la gauche pour désactiver la zone de détection vers le bas. Tournez vers la droite pour activer la zone de détection vers le bas.

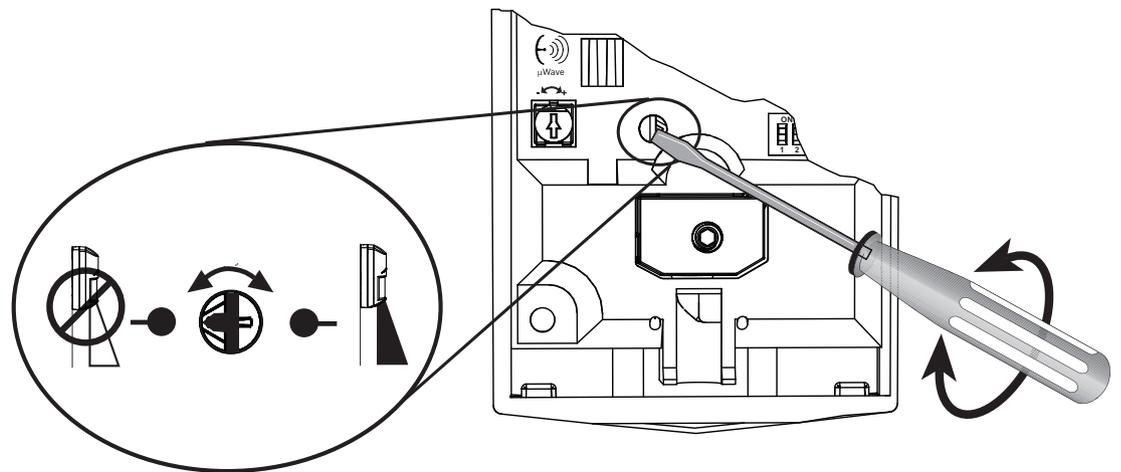


Figure 7.1: Réglage de la zone de détection vers le bas en option

7.2 LED du test de la détection

Le voyant LED du test de la détection indique la condition du détecteur de mouvement, en fonction de son état.

	<p>Pendant la période de démarrage (après la mise sous tension du dispositif), la LED clignote en continu jusqu'à ce que le dispositif soit prêt à l'emploi.</p>
	<p>Pendant le test de la détection, le voyant LED indique l'activité IRP et hyperfréquences ainsi qu'une condition d'alarme de mouvement (double alarme).</p>
	<p>Si le détecteur de mouvement indique une condition de défaillance du test automatique, la LED clignote 4 fois de suite.</p>
	<p>Si le détecteur de mouvement indique une condition de défaillance d'alimentation (faible), le voyant LED clignote 5 fois de suite.</p>

**Remarque!**

L'interrupteur du test de la détection n'affecte pas le clignotement de démarrage après la mise sous tension, ni tout autre mode de clignotement de défaut. Pendant la période de démarrage, le voyant LED bleu clignote en continu jusqu'à ce que l'unité soit stabilisée (environ 2 minutes) et qu'aucun mouvement n'a été détecté pendant au moins 5 secondes.

Activez ou désactivez le voyant LED du test de la détection à l'aide de l'interrupteur étiqueté 1.

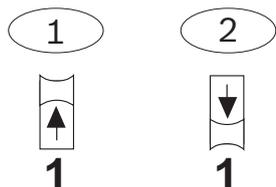


Figure 7.2: Paramètres de l'interrupteur du voyant LED du test de la détection

Légende - Description
1 - LED du test de la détection allumée
2 - LED du test de la détection éteinte

La position ON (allumée) active la LED. Si vous ne souhaitez pas que la LED s'allume après le démarrage et le test de la détection, placez l'interrupteur en position OFF (éteinte). La position OFF n'empêche pas le voyant LED d'indiquer les défaillances du système de surveillance.

Si vous ne souhaitez pas que le voyant LED s'allume lorsque le dispositif détecte une alarme possible, désactivez-le après avoir effectué le test de la détection.

**Remarque!**

Certaines réglementations exigent que vous désactiviez la LED après le test de la détection.

Luminosité automatique

Pour améliorer la visibilité du voyant LED dans n'importe quel environnement d'éclairage, la luminosité du voyant LED du test de la détection change automatiquement. Dans un environnement sombre, l'intensité de la LED diminue. Dans un environnement très lumineux, l'intensité de la LED augmente.

7.3**Test de la détection**

Avant de commencer le test de la détection, consultez les états de la LED du test de la détection. Voir *LED du test de la détection*, Page 23.

Au début du test, sans aucun mouvement dans la zone de protection, la LED doit être en mode OFF (arrêt). Si vous observez une activité du voyant LED sans mouvement, recherchez des perturbations susceptibles d'affecter les technologies IRP ou hyperfréquences.

7.3.1**Établissement de la couverture IRP et hyperfréquences**

Les paramètres d'usine d'IRP et d'hyperfréquences du détecteur de mouvement sont optimaux pour la plupart des installations. Si vous devez régler les couvertures d'IRP et d'hyperfréquences, utilisez le potentiomètre d'hyperfréquences et le test de la détection pour ce faire.

**Remarque!****Modèles IRP uniquement**

Les informations hyperfréquence de cette section ne s'appliquent pas aux modèles ISC-PPR1-W16x. Ces modèles comportent un voyant LED bleu qui indique les alarmes IRP. Ces modèles ne disposent pas d'un potentiomètre d'hyperfréquences.

Préparation du test de la détection d'IRP et d'hyperfréquences :

1. Retirez le détecteur de mouvement du socle.
2. Tournez le potentiomètre d'hyperfréquences sur la plage minimale (vers la gauche, dans le sens contraire des aiguilles d'une montre).
3. Placez le boîtier du détecteur de mouvement sur le socle.
4. Patientez au moins 2 minutes.

Exécution du test de la détection et réglages :

1. Commencez le test de la détection et observez la LED.
2. Si vous n'observez pas l'activité de la LED tout en marchant le long du bord le plus éloigné de la zone de couverture de votre choix, augmentez la plage d'hyperfréquences. Retirez le boîtier du détecteur de mouvement de son socle et augmentez la plage en tournant le potentiomètre dans le sens des aiguilles d'une montre. (Pour plus d'instructions, voir *Sensibilité aux hyperfréquences ajustable*, Page 26.
3. Placez le boîtier du détecteur de mouvement sur le socle.
4. Patientez au moins 2 minutes.
5. Répétez les procédures du test de la détection et l'augmentation de la plage jusqu'à la portée de détection d'IRP et d'hyperfréquences souhaitée.
6. Si, lors du dernier test de détection, vous observez une activité de la LED alors que vous marchez en dehors de la zone de couverture, diminuez la plage d'hyperfréquences et répétez le test de la détection.

**Remarque!**

N'ajustez pas la plage d'hyperfréquences au-dessus des valeurs nécessaires. Si vous le faites, le détecteur de mouvement pourrait détecter des mouvements situés en dehors de la zone de couverture requise.

Les signaux d'hyperfréquences traversent certaines surfaces telles que les cloisons sèches, le bois et le verre. Si la zone protégée est beaucoup plus petite que la plage nominale du détecteur de mouvement, réduisez la plage d'hyperfréquences afin de permettre la détection de mouvement sur le côté proche, mais pas de l'autre côté de la surface.

7.3.2**Établissement de la zone de couverture****Remarque!**

Patientez au moins 10 secondes entre les tests répertoriés dans cette section.

Établissement de la zone de couverture avec le test de la détection :

1. Placez le boîtier du détecteur de mouvement sur le socle.
2. Effectuez un test de la détection dans la zone de couverture à l'extrémité la plus éloignée, puis approchez-vous plusieurs fois du détecteur de mouvement.

3. Commencez à marcher en dehors de la zone de couverture prévue et observez la LED.
4. Effectuez un test de la détection dans le sens inverse dans la zone de couverture afin d'en déterminer les limites. Le centre de la zone doit pointer vers le centre de la zone de protection recherchée.
5. Effectuez un test de la détection de l'appareil depuis toutes les directions dans la zone de couverture afin de déterminer toutes les limites de la zone de détection.

7.3.3

Sensibilité réglable de la détection de simulation et de camouflage

Le détecteur de mouvement comprend deux modes de sensibilité de technologie de détection de simulation et de camouflage (C²DT) : faible et élevé.

- Sensibilité élevée. Paramètre recommandé pour les endroits où l'intrus n'est supposé couvrir qu'une petite partie de la zone protégée. C²DT tolère des conditions environnementales normales. Ce paramètre permet d'améliorer les performances de détection.
- Sensibilité faible. Paramètre recommandé pour une immunité maximale aux fausses alarmes. C²DT tolère des conditions environnementales extrêmes.

Sélectionnez le mode à l'aide de l'interrupteur 2. ON correspond à la sensibilité élevée. OFF correspond à la sensibilité faible.

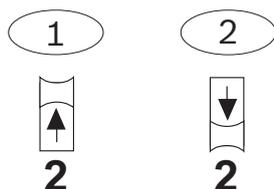


Figure 7.3: Réglages des interrupteurs C²DT

Légende - Description
1 - Pour améliorer les performances de détection ou les installations EN niveau 2, sélectionnez le réglage de sensibilité C ² DT élevée.
2 - Pour une meilleure immunité aux fausses alarmes, sélectionnez le réglage de sensibilité C ² DT faible.

7.3.4

Sensibilité aux hyperfréquences ajustable

Le détecteur de mouvement possède un potentiomètre de réglage de la sensibilité aux hyperfréquences. Cette fonction permet de régler la portée de détection d'hyperfréquences, si nécessaire.



Remarque!

Le produit est livré avec le potentiomètre prédéfini pour répondre à la portée indiquée. Dans la plupart des cas, vous n'avez pas besoin de régler le potentiomètre lors de l'installation. Vous pouvez ajuster le potentiomètre, en suivant les instructions, pour réduire le risque de fausses alarmes ou pour les très grandes salles.

La figure suivante montre comment régler le paramètre à l'aide du potentiomètre. Tournez dans le sens contraire des aiguilles d'une montre pour réduire la sensibilité.

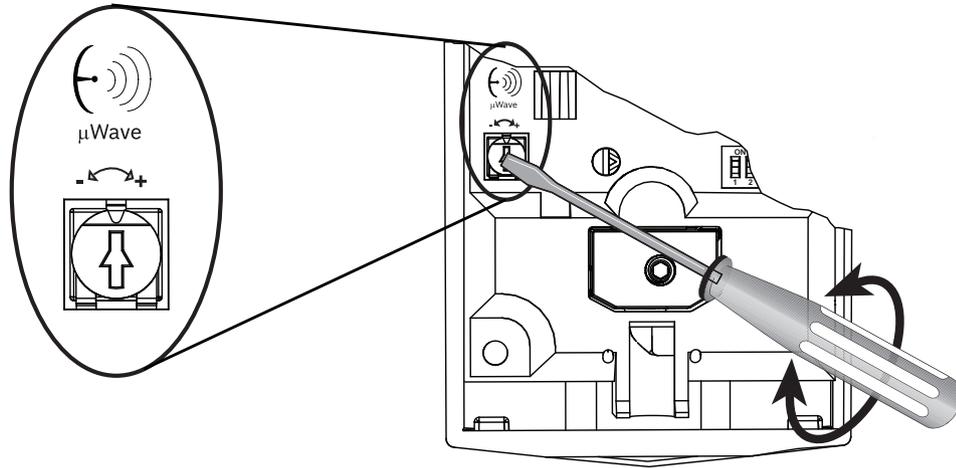


Figure 7.4: Réglage du potentiomètre d'hyperfréquences

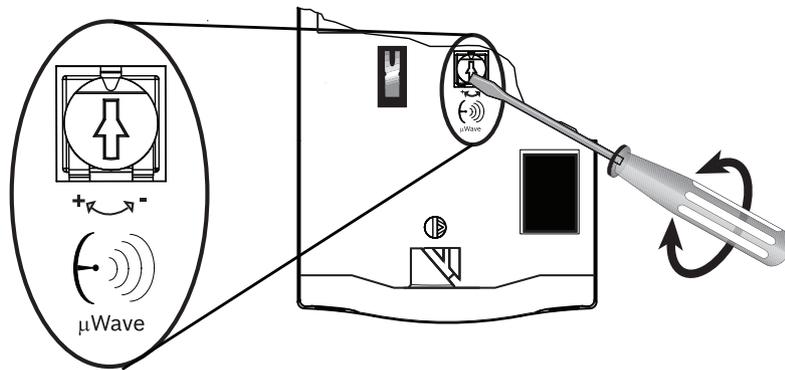


Figure 7.5: Réglage du potentiomètre d'hyperfréquences

7.4 Test automatique

Le détecteur de mouvement exécute un test automatique de routine toutes les 7 heures qui porte sur le circuit IRP et le circuit hyperfréquences. En cas d'échec de l'une des technologies au test automatique, le détecteur de mouvement indique une condition de défaut en activant le mode de clignotement de la LED 4 et la sortie défaut.



Remarque!

Un échec du test automatique indique que le détecteur de mouvement ne peut pas fonctionner normalement. Remplacez le détecteur de mouvement.

8 Dépannage

Cette section présente des défaillances et les causes possibles.

8.1 Le détecteur de mouvement ne semble pas réagir aux mouvements.

Causes possibles

- Alimentation insuffisante
- Câbles libres dans les bornes
- Erreur de câblage
- Unité défectueuse
- LED du test de la détection désactivée



Remarque!

Certaines réglementations exigent que vous désactiviez la LED après le test de la détection.

8.2 Le détecteur de mouvement est en mode alarme continu.

Causes possibles

- Emplacement de montage non conforme aux recommandations listées dans le document
- Alimentation insuffisante
- Continuité des boucles d'entrée interrompue
- Configuration de résistance des boucles d'alarme incorrecte
- Unité défectueuse

8.3 Le détecteur de mouvement ne détecte pas les mouvements dans situé l'espace directement en dessous.

Causes possibles

- Zone de détection vers le bas désactivée

8.4 Le détecteur de mouvement ne semble pas détecter les mouvements près de la limite de la zone de couverture.

Causes possibles

- Plage d'hyperfréquences trop courte
- Hauteur du montage non conforme aux recommandations listées dans le document
- Alignement du niveau non conforme à la stipulation notée dans le document
- Sensibilité C²DT trop faible*

8.5 Le détecteur de mouvement ne semble pas détecter les mouvements dans la partie la plus éloignée de la zone de couverture.

Causes possibles

- Plage d'hyperfréquences trop courte
- Sensibilité C²DT trop faible

8.6 La LED du détecteur de mouvement clignote en permanence.

Causes possibles

- Mode de démarrage nécessitant un certain délai sans mouvement dans la zone pour régler les circuits IRP et hyperfréquences
- Unité défectueuse

8.7 La LED du détecteur de mouvement clignote quatre fois de suite.

Causes possibles

- Le détecteur de mouvement a échoué durant le test automatique de routine.

8.8 La LED du détecteur de mouvement clignote cinq fois de suite.

Causes possibles

- Tension d'alimentation trop faible

9 Diagramme de couverture

La zone de couverture protégée se trouve où les diagrammes IRP et hyperfréquences se chevauchent.

Pour les éléments suivants :

- Vert foncé = zone de détection IRP
- Vert clair = plage d'hyperfréquences
- Jaune = zone de détection vers le bas

Détecteurs de mouvement à 15 mètres

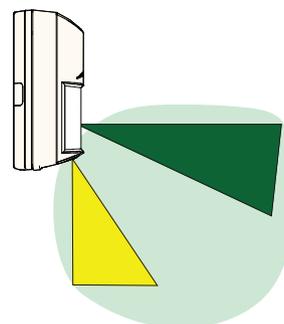
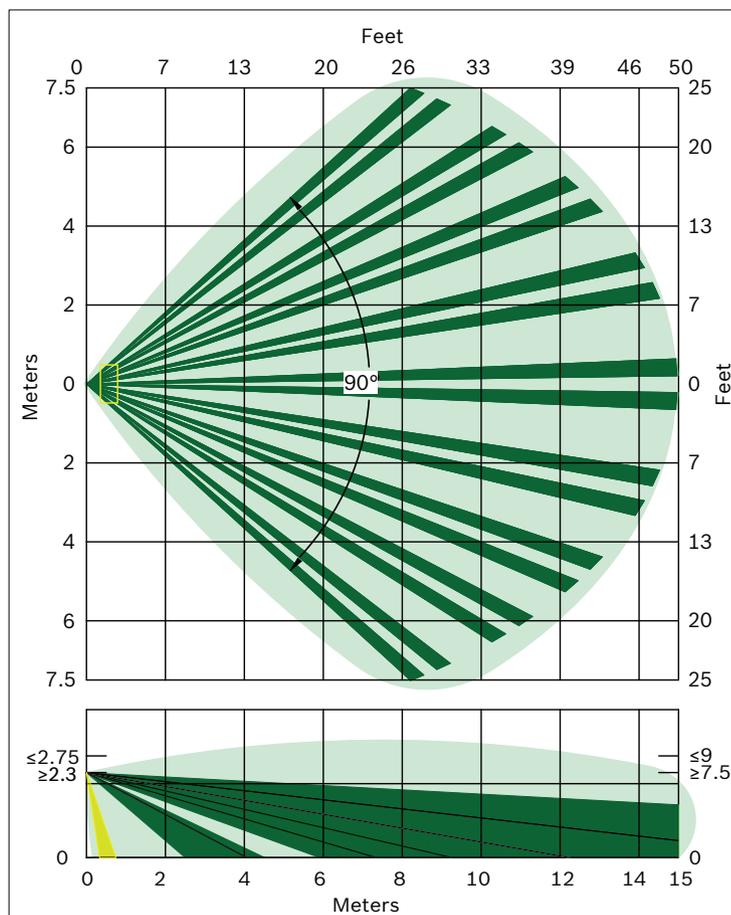


Figure 9.1: Diagramme de couverture

